

# **Concours A2GPsession 2017**

Composition: Mathématiques 5 (algèbre, analyse)

Durée : 3 Heures

## **EXERCICE I**

#### **PARTIE A**

Pour tout entier naturel non nul, on considère la fonction  $f_n$  définie par  $f_n(x) = x^n e^{x^2}$ ,  $x \in IR$  (e désigne l'exponentielle népérienne). On note  $(C_n)$  la courbe représentative de  $f_n$  dans le plan muni du repère orthonormé  $\left(O,\overrightarrow{i},\overrightarrow{j}\right)$ .

- 1-Montrer que toutes les courbes (C<sub>n</sub>) passent par deux points fixes A et B à préciser.
- 2- On considère l'équation différentielle  $(E_n)$  :  $y'-2xy=nx^{n-1}e^{x^2}$ 
  - a/ Montrer que  $f_n$  est une solution de  $(E_n)$ .
  - b/ Intégrer l'équation différentielle (E<sub>n</sub>).

### **PARTIE B**

- 1- a/Calculer  $f_n(x)$ 
  - b/ Montrer que  $f_n^{'}(x)$  est du signe de  $x^{n-1} \forall n \in IN^*$
- 2- Etudier suivant la parité de n, le sens de variation de f<sub>n</sub> et dresser son tableau de variation.

#### **PARTIE C**

On considère la suite (I<sub>n</sub>) définie pour  $n \in IN^*$  par :  $I_n = \int_0^1 f_n(x) dx$ 

- 1 a/ Montrer que la fonction  $F_1$  définie par  $F_1(x) = \frac{1}{2}e^{x^2}$  est une primitive de  $f_1$  sur IR.
  - b/ En déduire la valeur de I<sub>1</sub>.
  - c/ Pour tout  $n \in IN^*$ et tout réel x, on pose  $h_n(x)=x^n$ .

Montrer que  $(h_{n+1}.F_1)(x) = f_{n+2}(x) + \frac{n+1}{2}f_n(x)$  où  $h_{n+1}.F_1$  désigne le produit des fonctions  $h_{n+1}$  et  $F_1$ .

d/ En déduire que 
$$I_{n+2} = \frac{1}{2}e - \frac{n+1}{2}I_n$$

- e/ Calculer I<sub>3</sub> et I<sub>5</sub>
- $2 \qquad \text{ a/ Montrer que, } \forall n \in \text{IN}^*, \ I_n \geq 0.$ 
  - b/ Montrer que la suite (I<sub>n</sub>) est décroissante.

### **EXERCICE II**

On veut sommer la série entière suivante :  $f(x) = \sum_{n=3}^{+\infty} \frac{x^n}{(n-2)(n+1)(n+3)}$ 

1/ Quel est le développement en série entière de ln(1-x). (In désigne la fonction logarithme népérien)

2/Décomposer en éléments simple la fraction suivante : 
$$P(n) = \frac{1}{(n-2)(n+1)(n+3)}$$

$$3/ \ Sommer \ les \ séries \ entières \ suivantes : \ \sum_{n=3}^{+\infty} \frac{x^n}{\left(n-2\right)} \ ; \ \sum_{n=3}^{+\infty} \frac{x^n}{\left(n+3\right)} \ ; \ \sum_{n=3}^{+\infty} \frac{x^n}{\left(n+1\right)}$$

4/En déduire f(x).

### **EXERCICE III**

On considère l'espace vectoriel de  $IR^3$  muni de sa base canonique  $\mathcal{E}=(e_1, e_2, e_3)$  et les endomorphismes f et g de  $IR^3$  dont les matrices respectives sont A et B.

On note B = 
$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$
 la matrice associée à g dans la base  $\mathcal{B}$ 

On pose  $q(\lambda)$ =det(B -  $\lambda I$ ) où I est la matrice unité d'ordre 3 et  $E_{\lambda}$ =Ker(g -  $\lambda i_{dIR}^3$ ). ( $i_{dIR}^3$  désigne l'application identité de  $IR^3$ ).

1°/

- a) Calculer  $q(\lambda)$
- b) Montrer que  $E_{\lambda} \neq \{0_{\mathbb{R}^3}\}$  si, et seulement si  $\lambda=1$  ou  $\lambda=2$ .
- $2^{\circ}$ / Soient  $v_1=e_1+e_2-e_3$ ;  $v_2=e_1-e_2$  et  $v_3=e_1-e_3$ .
- a) Montrer que  $v_1$  est une base de  $E_1$  et que  $(v_2, v_3)$  est une base de  $E_2$
- b) Montrer que  $\mathcal{B}' = (v_1, v_2, v_3)$  est une base de $\mathbb{R}^3$ .
- c) Déterminer alors la matrice D' de g dans la base \$\mathcal{B}\$'.
- d) On note P la matrice de passage de la base \$\mathcal{B}\$ à la base \$\mathcal{B}\$.

On considère la matrice Q suivante, 
$$Q = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ -1 & -1 & -2 \end{pmatrix}$$

Calculer le produit matriciel PQ et déterminer P-1 l'inverse de P.

- 3°/ On suppose que la matrice A' de f dans  $\mathcal{B}$ ' vérifie l'égalité D'A' =  $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix}.$
- a) Déterminer A', puis la matrice A.
- b) Déterminer Ker f et Im f. (Ker f désigne le noyau de l'endomorphisme f et Im f désigne l'image de l'endomorphisme f)
  - domorphisme 1)

    4°) Résoudre le système différentiel linéaire d'ordre 1 noté (S) défini par : (S):  $\frac{dx}{dt} = x y z$   $\frac{dy}{dt} = -x + y z$   $\frac{dz}{dt} = x + y + 3z$